

# 오토바이

## 수리과학창의교육(creative Science Mathematics Education)

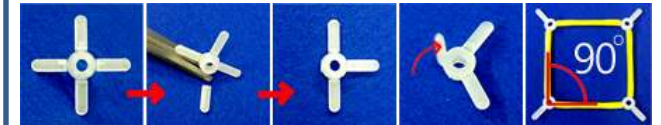
Spacemaker는 점을 표현하는 연결체와 선을 표현하는 연결대로 구성되어 있습니다.  
연결체를 사용하여 연결대의 결합이 쉬워서 다양한 평면과 공간 구조체를 만들 수 있습니다.

부품	연결체(방향)						연결대(cm)		바퀴	
구분	①	③	④	⑤	⑥	⑧	3	5	2호	4호
수량	2	2	4	1	2	3	8	12	3	1

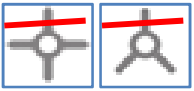
\* T 방향은 ④ 방향을 잘라서 사용.

\* 원번호는 연결체 방향 수 / 숫자는 연결대 길이(cm)이며 색상은 변경될 수 있습니다.

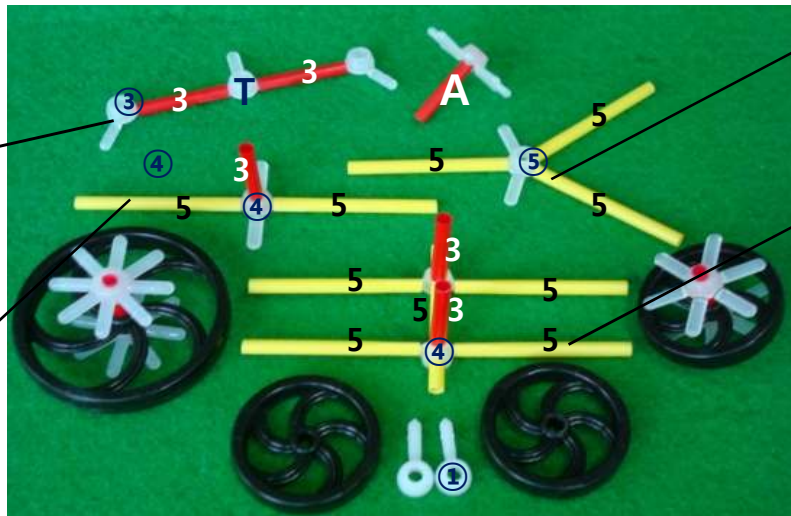
TIP. 연결체는 연질이어서 자르거나 구부리고  
다른 각으로 변형이 가능합니다.



④방향에 3cm 연결대  
2개 끼우고  
T형으로 자른다.  
양끝에 ③방향 한쪽을  
자른 V모양을  
끼운다.

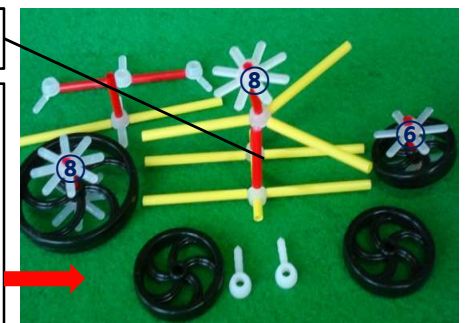
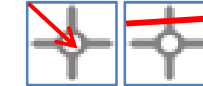


④방향에 5cm 2개를  
양쪽에 연결하고  
중앙구멍에 3cm  
1개를 끼운다.



⑤방향에 5cm 3개를 연결한다.

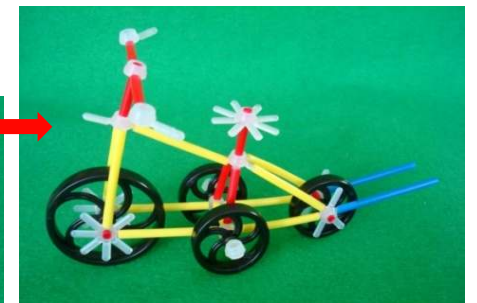
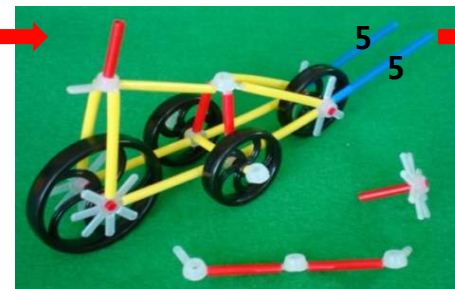
④방향 2개 중앙구멍에 5cm 연결  
대를 끼우고 옆에는 5cm 연결대  
4개를 연결하고 3cm 연결대 2개  
를 연결한다.  
나머지 한쪽은 T형으로 자른다.



본체와 ⑤방향 나머지  
팔을 연결하고 중앙  
구멍에 A를 끼워 넣는다.



옆 바퀴 2개 끼우고  
①방향을 꽂아서  
고정한다.  
앞바퀴와 뒷바퀴를  
연결한다.



앞 고정대와 손잡이,안장을 조립하여 완성한다.

